

## I - الأساس

① نسمي أساسا كل زوج  $(\vec{i}, \vec{j})$  مكون من متجهتين غير مستقيمتين  $\vec{i}$  و  $\vec{j}$ .

② ليكن  $B = (\vec{i}, \vec{j})$  أساس. كل متجهة  $\vec{u}$  تكتب بطريقة وحيدة على شكل  $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j}$  الزوج  $(x, y)$  يسمى زوج إحداثيات المتجهة  $\vec{u}$  بالنسبة للأساس  $B$  ونكتب  $\vec{u}(x, y)$  أو  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ .

**ملاحظة:** إذا أردنا تحديد إحداثيات المتجهة  $\vec{u}$  بالنسبة للأساس  $B = (\vec{i}, \vec{j})$  نقوم بحساب المتجهة  $\vec{u}$  بدلالة  $\vec{i}$  و  $\vec{j}$ . وإذا وجدنا  $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j}$  فإن زوج إحداثيات  $\vec{u}$  هو  $(x, y)$  ونكتب  $\vec{u}(x, y)$ .

③ ليكن  $B = (\vec{i}, \vec{j})$  أساسا.

(a) لدينا  $\vec{i}(1, 0)$  و  $\vec{j}(0, 1)$

(b) نعتبر المتجهتين  $\vec{u}(x, y)$  و  $\vec{v}(x', y')$

لدينا  $\vec{u} + \vec{v}(x+x', y+y')$  و  $\vec{u} - \vec{v}(x-x', y-y')$  و  $a\vec{u}(ax, ay)$

(c) نعتبر المتجهتين  $\vec{u}(x, y)$  و  $\vec{v}(x', y')$

(\* نسمي محددة المتجهتين  $\vec{u}$  و  $\vec{v}$  بالنسبة للأساس  $B$ . العدد الذي نرمز له ب  $\det(\vec{u}, \vec{v})$  والمعرف بما يلي:

$$\det(\vec{u}, \vec{v}) = \begin{vmatrix} x & x' \\ y & y' \end{vmatrix} = xy' - yx'$$

(\* تكون المتجهتين  $\vec{u}$  و  $\vec{v}$  مستقيمتين إذا وفقط إذا كان  $\det(\vec{u}, \vec{v}) \neq 0$

**ملاحظة:** ① لنكن  $\vec{i}$  و  $\vec{j}$  متجهتين غير مستقيمتين.

(\* إذا كان  $\alpha\vec{i} + \beta\vec{j} = \vec{0}$  فإن  $\alpha = \beta = 0$

(\* إذا كان  $\alpha\vec{i} + \beta\vec{j} = \alpha'\vec{i} + \beta'\vec{j}$  فإن  $\alpha = \alpha'$  و  $\beta = \beta'$

② إذا كانت  $A$  و  $B$  و  $C$  ثلاث نقط غير مستقيمة فإن المتجهتين  $\vec{AB}$  و  $\vec{AC}$  غير مستقيمتين. وبالتالي تكون أساسا.

## II - المعلم

① نسمي معلما كل مثلث  $(o, \vec{i}, \vec{j})$  حيث  $o$  نقطة و  $\vec{i}$  و  $\vec{j}$  متجهتين غير مستقيمتين.

② نعتبر المعلم  $R = (o, \vec{i}, \vec{j})$

لكل نقطة  $M$  من المستوى المتجهة  $\vec{OM}$  تكتب بطريقة وحيدة على شكل  $\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$  الزوج  $(x, y)$  يسمى زوج إحداثيات النقطة

$M$  بالنسبة للمعلم  $R$  ونكتب  $M(x, y)$  أو  $M \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

**ملاحظة:** إذا أردنا تحديد إحداثيات  $M$  بالنسبة للمعلم  $(o, \vec{i}, \vec{j})$  نقوم بحساب  $\vec{OM}$  بدلالة  $\vec{i}$  و  $\vec{j}$ . إذا وجدنا  $\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$  فإن  $M(x, y)$

③ نعتبر المعلم  $R = (o, \vec{i}, \vec{j})$

ونعتبر النقطتين  $A(x_A, y_A)$  و  $B(x_B, y_B)$

(\* لدينا  $\vec{AB}(x_B - x_A, y_B - y_A)$

(\* إذا كان  $I$  منتصف  $[AB]$  فإن إحداثيات النقطة  $I$  هي:

$$x_I = \frac{x_A + x_B}{2}, \quad y_I = \frac{y_A + y_B}{2}$$

**ملاحظة:** إذا كانت النقط  $A$  و  $B$  و  $C$  غير مستقيمة فإن المثلث  $(A, \vec{AB}, \vec{AC})$  معلم.

## III - المستقيم في المستوى

① **تعريف:** لتكن  $A$  نقطة و  $\vec{u}$  متجهة غير معدومة المستقيم المار من  $A$  والموجه بالمتجهة  $\vec{u}$  هو مجموعة النقط  $M$  التي يكون من أجلها  $\vec{AM}$  و  $\vec{u}$  مستقيمين ونرمز له ب  $D(A, \vec{u})$  أو  $(D)$ .

**ملاحظة:**

(a)  $M \in D(A, \vec{u})$  يعني  $\vec{AM}$  و  $\vec{u}$  مستقيمين.

(b) ليكن  $(D)$  مستقيم. كل متجهة موازية ل  $(\Delta)$  تكون موجهة ل  $(D)$ .

(c) المستقيم  $(AB)$  مار من  $A$  وموجه بالمتجهة  $\vec{AB}$ .



② **تمثيل بارامترى لمستقيم.**

**تعريف:**

ليكن  $(D)$  المستقيم المار من  $A(x_0, y_0)$  والموجه بالمتجهة  $\vec{u}(a, b)$

تمثيل بارامترى للمستقيم  $(D)$  هو  $\begin{cases} x = x_0 + at \\ y = y_0 + bt \end{cases} (t \in \mathbb{R})$

هذا التمثيل البارامترى يعني أن  $(D)$  هو مجموعة النقط التي تكون إحداثياتها على شكل  $(1+3t, 2-4t)$  حيث  $t \in \mathbb{R}$ .  
يعني كلما عوضنا  $t$  بقبمة من  $\mathbb{R}$  نحصل على إحداثيات نقطة من  $(D)$ .

**مثلا** من أجل  $t=1$  نجد  $x=4$  و  $y=-2$  إذن  $M(4, -2) \in (D)$ .

③ **معادلة ديكارتية لمستقيم.**

(a) ليكن  $(D)$  المستقيم المار من  $A(x_0, y_0)$  والموجه بالمتجهة  $\vec{u}(a, b)$  للحصول على معادلة ديكارتية ل  $(D)$  نتبع ما يلي:

$$\det(\vec{AM}, \vec{u}) = 0 \quad \text{يعني} \quad M(x, y) \in (D)$$

$$\begin{vmatrix} x-x_0 & a \\ y-y_0 & b \end{vmatrix} = 0 \quad \text{يعني}$$

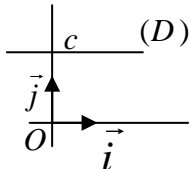
$$b(x-x_0) - a(y-y_0) \quad \text{يعني}$$

نقوم بالنشر ونحصل على معادلة على شكل  $Ax + By + C = 0$  مع  $(A, B) \neq (0, 0)$  وهي معادلة ديكارتية ل  $(D)$  ونكتب  $(D): Ax + By + C = 0$ .

(b) نعتبر المجموعة  $(D): ax + by + c = 0$

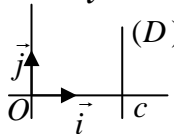
$(D)$  مستقيما موجه بالمتجهة  $\vec{u}(-b, a)$

(c) (\*) إذا كان  $(D)$  مستقيما موازيا لمحور الأفاصل فإن المتجهة  $\vec{i}(1, 0)$  موجهة له وتكون معادلته على شكل  $y = c$ .



(\*) إذا كان  $(D)$  مستقيما موازيا

لمحور الأرتاب فإن المتجهة  $\vec{j}(0, 1)$  موجهة له وتكون معادلته على شكل  $x = c$ .



(\*) محور الأفاصل هو المستقيم المار من  $o(0, 0)$  والموجه ب  $\vec{i}(1, 0)$  معادلته  $y = 0$ .

\* محور الأرتيب هو المستقيم المار من  $(0,0)$  والموجه ب  $\vec{j}(0,1)$  معادلته  $x=0$ .

4) المرور من معادلة ديكارتية إلى تمثيل بارامترى والعكس. أمثلة:

(a) نعتبر المستقيم  $(\Delta): x+2y-1=0$  للحصول على تمثيل بارامترى ل  $(\Delta)$  نستخرج نقطة ومتجهة ل  $(\Delta)$  أو:  $y=t$  أو  $x=t$  ونحسب الآخر.

مثلا: نضع  $y=t$  إذن  $x+2t-1=0$  يعني  $x=1-2t$  إذن  $(\Delta) \begin{cases} x=1-2t \\ y=t \end{cases}$

(b) نعتبر المستقيم  $(\Delta): \begin{cases} x=1+2t(1) \\ y=3+t(2) \end{cases}$  للحصول على معادلة ديكارتية ل  $(\Delta)$  نستخرج نقطة ومتجهة موجهة أو نحسب  $t$  في (1) أو (2) ونعوض في الأخرى.

مثلا: من (2) لدينا  $t=-y-3$  وبالتعويض في (1) نجد  $x=1-2y-6$  إذن  $(\Delta): x+2y+5=0$ .

5) الأوضاع النسبية لمستقيمين:

(a) من أجل دراسة تقاطع المستقيمين  $(\Delta)$  و  $(\Delta')$  يمكن اتباع ما يلي:

(i) إذا كان  $(\Delta): \begin{cases} x=x_0+at \\ y=y_0+bt \end{cases}$  ،  $(\Delta'): \begin{cases} x=x_1+a't' \\ y=y_1+b't' \end{cases}$

نقوم بحل النظام  $(S) \begin{cases} x_0+at=x_1+a't' \\ y_0+bt=y_1+b't' \end{cases}$

\* إذا كان ل  $(S)$  حلا وحيدا  $t=.$  و  $t'=.$  فإن  $(\Delta)$  و  $(\Delta')$  يتقاطعان في نقطة ونحصل على إحداثياتهما بتعويض  $t$  في تمثيل  $(\Delta)$ .

\* إذا كان للنظمة  $(S)$  مالا نهاية له من الحلول فإن  $(\Delta)=(\Delta')$ .

(ii) إذا كان  $(\Delta): \begin{cases} x=1+t \\ y=-1+2t \end{cases}$  و  $(\Delta'): 2x-3y+1=0$

نقوم بحل النظام  $(S) \begin{cases} x=1+t(1) \\ y=-1+2t(2) \\ 2x-3y+1=0(3) \end{cases}$

بتعويض  $x$  و  $y$  في (3) نحصل على معادلة من الدرجة \* إذا كان لهذه المعادلة حل في  $(\Delta)$  و  $(\Delta')$  يتقاطعان في نقطة. نعوض  $t$  في (1) و (2) ونحصل عليها.

\* إذا كانت المعادلة لا تقبل حل فإن  $(\Delta)$  و  $(\Delta')$  متوزيان قطعا.

\* إذا كانت المعادلة تقبل ما لا نهاية له من الحلول فإن  $(\Delta)=(\Delta')$ .

(iii) إذا كان  $(\Delta): x+2y-1=0$  و  $(\Delta'): 2x-y+1=0$  نقوم بحل النظام  $(S) \begin{cases} 2x-y+1=0 \\ x+2y-1=0 \end{cases}$  نفس حالات (i).

(b) نعتبر المستقيمين  $\begin{cases} (\Delta): ax+by+c=0 \\ (\Delta'): a'x+b'y+c'=0 \end{cases}$

(i) إذا كان  $\begin{vmatrix} a & b \\ a' & b' \end{vmatrix} \neq 0$  فإن  $(\Delta)$  و  $(\Delta')$  متقاطعان ونحل النظام للحصول على نقطة التقاطع.

(ii) إذا كان  $\begin{vmatrix} a & b \\ a' & b' \end{vmatrix} = 0$  فإن  $(\Delta) // (\Delta')$

\* إذا كان  $\begin{vmatrix} a & c \\ a' & c' \end{vmatrix} \neq 0$  أو  $\begin{vmatrix} b & c \\ b' & c' \end{vmatrix} \neq 0$  فإن  $(\Delta) // (\Delta')$  قطعا.

\* إذا كان  $\begin{vmatrix} a & c \\ a' & c' \end{vmatrix} = 0$  أو  $\begin{vmatrix} b & c \\ b' & c' \end{vmatrix} = 0$  فإن  $(\Delta)=(\Delta')$ .

(c) إذا أردنا أن نبين أن  $(\Delta)$  و  $(\Delta')$  متوزيان أو غير متوازيين نختار متجهة  $\vec{u}$  موجهة ل  $(\Delta)$  و  $\vec{v}$  موجهة ل  $(\Delta')$  ونحسب

$$\det(\vec{u}, \vec{v})$$

(i) إذا كان  $\det(\vec{u}, \vec{v})=0$  فإن  $(\Delta) // (\Delta')$

(ii) إذا كان  $\det(\vec{u}, \vec{v}) \neq 0$  فإن  $(\Delta)$  و  $(\Delta')$  متقاطعان.

(d) إذا كان  $(\Delta) // (\Delta')$  فإن أي متجهة موجهة لأحدهما موجهة للآخر.

6) المعادلة المختصرة لمستقيم

(a) إذا كان  $(\Delta)$  مستقيما غير موازي لمحور الأرتيب فإن معادلته تكتب على شكل  $y=mx+p$  هذه المعادلة تسمى المعادلة المختصرة.

العدد يسمى المعامل الموجه أو ميل المستقيم  $(\Delta)$ .

(b) ليكن  $(\Delta)$  مستقيم موجه بالمتجهة  $\vec{u}(a,b)$  مع  $a \neq 0$  (يعني

$(\Delta) // (y'ox)$  المعامل الموجه ل  $(\Delta)$  هو  $m = \frac{b}{a}$ .

(c) نعتبر المستقيمين  $(\Delta): y=mx+p$  و  $(\Delta'): y=m'x+p'$  يكون  $(\Delta) // (\Delta')$

إذا فقط كان  $m=m'$